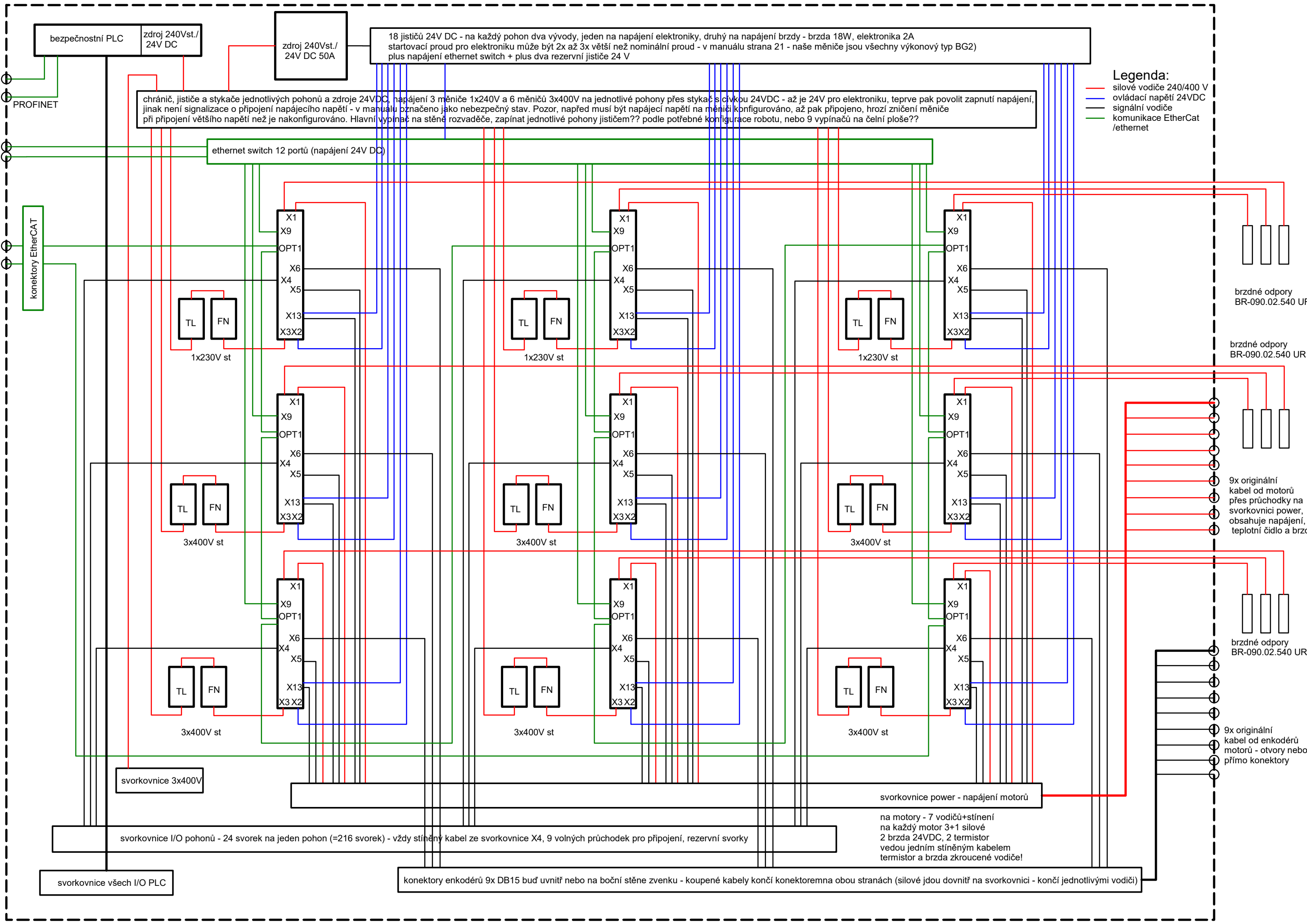




- Legenda:**
- silové vodiče 240/400 V
 - ovládací napětí 24VDC
 - signální vodiče
 - komunikace EtherCAT /ethernet

chránič, jističe a stykače jednotlivých pohonů a zdroje 24VDC, napájení 3 měniče 1x240V a 6 měničů 3x400V na jednotlivé pohony přes stykač s cívkou 24VDC - až je 24V pro elektroniku, teprve pak povolit zapnutí napájení, jinak není signalizace o připojení napájecího napětí - v manuálu označeno jako nebezpečný stav. Pozor, napřed musí být napájecí napětí na měniči konfigurováno, až pak připojeno, hrozí zničení měniče při připojení většího napětí než je nakonfigurováno. Hlavní vypínač na stěně rozvaděče, zapínat jednotlivé pohony jističem?? podle potřebné konfigurace robotu, nebo 9 vypínačů na čelní ploše??

18 jističů 24V DC - na každý pohon dva vývody, jeden na napájení elektroniky, druhý na napájení brzdy - brzda 18W, elektronika 2A
startovací proud pro elektroniku může být 2x až 3x větší než nominální proud - v manuálu strana 21 - naše měniče jsou všechny výkonový typ BG2)
plus napájení ethernet switch + plus dva rezervní jističe 24 V

ethernet switch 12 portů (napájení 24V DC)

brzděné odpory
BR-090.02.540 UR

brzděné odpory
BR-090.02.540 UR

9x originální
kabel od motorů
přes průchodky na
svorkovnici power,
obsahuje napájení,
teplotní čidlo a brzdu

brzděné odpory
BR-090.02.540 UR

9x originální
kabel od enkodérů
motorů - otvory nebo
přímo konektory

svorkovnice 3x400V

svorkovnice power - napájení motorů

na motory - 7 vodičů+stínění
na každý motor 3+1 silové
2 brzda 24VDC, 2 termistor
vedou jedním stíněným kabelem
termistor a brzda zkroucené vodiče!

svorkovnice I/O pohonů - 24 svorek na jeden pohon (=216 svorek) - vždy stíněný kabel ze svorkovnice X4, 9 volných průchodek pro připojení, rezervní svorky

svorkovnice všech I/O PLC

konektory enkodérů 9x DB15 buď uvnitř nebo na boční stěně zvenku - koupené kabely končí konektorem na obou stranách (silové jdou dovnitř na svorkovnici - končí jednotlivými vodiči)