Příloha č. 1 - **Technická specifikace předmětu veřejné zakázky**

**Technická specifikace předmětu veřejné zakázky**

**Dodávka robotických uchopovačů**

Předmětem plnění veřejné zakázky je dodávka 2 ks robotických uchopovačů pro kolaborativní roboty.

Součásti předmětu plnění veřejné zakázky bude rovněž doprava do místa plnění.

**Výrobce zařízení:** *doplní účastník*

**Přesné typové označení zařízení:** *doplní účastník*

**Robotické uchopovače musí splňovat následující kritéria:**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Základní technické parametry** | **Minimální požadované hodnoty – musí být splněno!** | **Hodnota nabízeného přístroje** |
| **1 ks Robotický uchopovač A:** | | | |
| Dvouprstý | ANO | *účastník uvede ANO/NE* |
| Pohon elektrický | ANO | *účastník uvede ANO/NE* |
| Nosnost: Silový úchop: | min. 1,5 kg | *účastník uvede ANO/NE a uvede konkrétní hodnotu* |
| Uchopovací síla – nastavitelná: | min. 5 N – 30N | *účastník uvede ANO/NE a uvede konkrétní hodnotu* |
| Zdvih – nastavitelný: | 0 – 85 mm | *účastník uvede ANO/NE a uvede konkrétní hodnotu* |
| Opakovaná přesnost polohy prstů: | 0,4 mm a lepší | *účastník uvede ANO/NE a uvede konkrétní hodnoty* |
| Hmotnost uchopovače: | max. 1 kg | *účastník uvede ANO/NE a uvede konkrétní hodnoty* |
| Interface uchopovače: přímé připojení ke konektoru na hlavě robotu | ANO | *účastník uvede ANO/NE* |
| Interface uchopovače: Rychlovýměnný systém s elektrickým propojením RS485 - kompatibilní s Universal robot e-serie a připojení k tool konektoru robotu. | ANO | *účastník uvede ANO/NE* |
| **1 ks Robotický uchopovač B:** | | |
| Dvouprstý | ANO | *účastník uvede ANO/NE* |
| Pohon elektrický | ANO | *účastník uvede ANO/NE* |
| Nosnost: Silový úchop: | min. 2,5 kg | *účastník uvede ANO/NE a uvede konkrétní hodnotu* |
| Uchopovací síla – nastavitelná: | min. 30 N – 110 N | *účastník uvede ANO/NE a uvede konkrétní hodnotu* |
| Zdvih – nastavitelný: | 0 – 140 mm | *účastník uvede ANO/NE a uvede konkrétní hodnotu* |
| Opakovaná přesnost polohy prstů: | 0,6 mm a lepší | *účastník uvede ANO/NE a uvede konkrétní hodnoty* |
| Hmotnost uchopovače: | max. 1,3 kg | *účastník uvede ANO/NE a uvede konkrétní hodnoty* |
| Interface uchopovače: přímé připojení ke konektoru na hlavě robotu | ANO | *účastník uvede ANO/NE* |
| Interface uchopovače: Rychlovýměnný systém s elektrickým propojením RS485 - kompatibilní s Universal robot e-serie a připojení k tool konektoru robotu. | ANO | *účastník uvede ANO/NE* |
| **Další požadavky:** | | |
| Oba uchopovače musí být od stejného výrobce z důvodu zajištění kompatibility a interoperability obou zařízení | ANO | *účastník uvede ANO/NE* |

*Údaje doplní dodavatel v souladu s technickými údaji nabízeného přístroje.*